**Задание 2.1. П – регулятор**

**Постоянный сигнал:**

Для того, чтобы найти ошибку, находим образ Лапласа от g(t), G(s)= :

При :

*, где*

При :

*,  
 где*

При :

*,  
 где*

**Линейно-возрастающий сигнал:**

Для того, чтобы найти ошибку, находим образ Лапласа от g(t), G(s)= :

При :

*, где*

При :

*, где*

При :

*, где*

**Задание 2.2. ПИ – регулятор**

**При линейном воздействии:**

При :

*, где*

**При квадратичном воздействии:**

При :

*, где*

**При кубическом воздействии:**

При :

*, где*

Специальный регулятор

Передаточная функция регулятора: